## AC7803x 硬件设计指南

文档版本: 0.2

发布日期: 2025-08-26

#### © 2013 - 2025 杰发科技

本文档包含杰发科技的专有信息。未经授权,严禁复制或披露本文档包含的任何信息。由于产品版本升级或其他原因,本文档内容会不定期进行更新。



## 修订记录

版本	日期	作者	修订说明	
0.1	2023-08-17	Autochips	文档初版	
0.2	2025-08-26	Autochips	1. 增加 2.2MCU 电源上电斜率说明;	
			2. 增加 8.1GPIO 不能超压端口说明;	
			3. 修改 10.1 未用到的 I/O pin 脚处理说明	

## 文档目录

修订记录	2
文档目录	3
插图目录	5
表格目录	6
1 概述	7
2 AC7803x 电源引脚和电路设计	8
2.1 电源系统	8
2.2 MCU 上电斜率	
3 外部时钟振荡器电路设计	11
3.1 外部高速时钟振荡器电路设计	11
3.2 外部 32.768k 钟振荡器电路设计	11
4 复位电路及 BOOT 引脚设计	13
4.1 RESET_B 脚复位电路设计	13
4.2 复位参考电路	13
4.3 BOOT 引脚电路设计	
4.4 BOOT 引脚参考电路	
5 ADC 模拟输入电路设计	15
6 ADC 采样时间与外部输入阻抗	
7 ACMP 模拟比较器电路设计	17
8 GPIO 输入电路设计注意事项	18
8.1 GPIO 输入电路设计	18
8.2 GPIO 输入电路设计参考电路	18
9 SWD 调试接口电路设计	19
10 其他	20
10.1 未用到的 I/O pin 脚处理	20
10.2 LIN 接口注意事项	20
11 PCB 设计建议	21

### AC7803x 硬件设计指南

# autochips

11.1 电源部分 PCB 设计建议	21
11.2 晶振电路 PCB 设计建议	21
11.3 PCB 走线建议	22
11.4 PCB 接地建议	23
11.5 EMI/EMC and ESD considerations for layout	24
11.6 PCB layer stacking	25
11.7 Injection current	25

## 插图目录

图 2-1 电源电路参考设计(LQFP64)	9
图 2-2 电源电路参考设计(LQFP48)	9
图 3-3 晶振参考电路图表	11
图 3-4 32.768k 晶振参考电路	12
图 4-5 复位参考电路	13
图 4-6 BOOT 引脚参考电路	
图 5-7 Shielding of analog signals	15
图 7-8 ACMP 电路设计示意图	17
图 8-9 GPIO 输入电路设计参考电路	.,18
图 9-10 SWD 口参考电路	19
图 11-11 旁路电容 PCB 参考设计	21
图 11-12 外部晶振 PCB 参考设计	
图 11-13 走线参考设计	23
图 11-14 消除浮动金属形状	24
图 11-15 Recommended PCB layer stack-up	25

### AC7803x 硬件设计指南

## 通用版

# autochips

## 表格目录

表 2-1 AC7803x 电源引脚名称、分布及功能描述	8
表 2-2 MCU 上电斜率	10
表 3-2 外部晶振参数及负载电容	11
表 3-3 外部 32.768k 晶振参数及负载电容	12
表 4-4 BOOT 模式配置	13
表 6-5 RAIN 计算公式符号定义	16
表 6-6 Ts对应 ADC RAIN MAX for fADC=16MHz	16
表 9-7 SWD 信号描述	19



## 1 概述

在进行嵌入式系统设计时,硬件电路设计的好坏不仅关系到整个系统的功能实现和可靠性,还会对系统 软件的复杂程度产生影响。本章节以 AC7803x 芯片为对象,介绍采用 AC7803x MCU 进行最小系统硬件设计时,需要了解的一些硬件设计注意事项和设计原则。



### 2 AC7803x 电源引脚和电路设计

#### 2.1 电源系统

AC7803x 支持 2.7~5.5V 宽电压输入,为了提供稳定的电源,芯片使用多组电源引脚分别为数字电路、IO 引脚驱动、AD 转换电路等供电,并且提供多处电源引出脚, 便于用户外接滤波电容,改善系统的电磁兼容性。

引脚号 引脚号 引脚名称 功能描述 电压 (LQFP48) (LQFP64) VDD Supply voltage 5V/3.3V 5/31 7/41 Analog supply VDDA 电 5V/3.3V 6 8 voltage 源 ADC reference VREF+ 2.9V~VDDA 11 9 或 15 输 voltage High ADC reference λ VREF-10 GND 14 voltage Low VSS Supply Ground 7/30 10/40 GND

表 2-1 AC7803x 电源引脚名称、分布及功能描述

VDD 为 MCU 电源供电引脚,要求在靠近 VDD 电源一端放置一个容值稍大的旁路电容(10uF 陶瓷电容),同时每对 VDD 和 VSS 引脚分别单独放置一个去耦电容(0.1uF 陶瓷电容)。旁路或去耦电容的放置必须尽量靠近 MCU 电源引脚,从而最大限度地缩小 VDD 和 VSS 引脚之间的电容所形成的环路。

VDDA 是芯片内部模拟电路电源输入引脚。为使芯片的模拟外设有稳定的电源,要求在靠近 VDDA 引脚的地方连接两个外部的去耦电容(10uF 陶瓷电容+0.1μF 陶瓷电容)。

VREF+为ADC外部参考电压正极输入引脚(LQFP48封装无单独的VREF+输入脚,与PA1脚复用), 当需要外部输入基准源时,VREF+接基准电压正,VREF-需要接GND。同时建议靠近VREF+引脚连接 两个外部去耦电容(1uF 陶瓷电容+0.1μF 陶瓷电容),VREF+的输入电压范围为 2.9V~VDDA。

注: MCU VDDA 不能单独做掉电处理,与 VDD 供电压差应小于±0.3V。

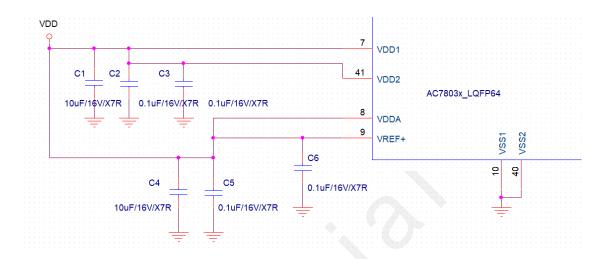


图 2-1 电源电路参考设计 (LQFP64)

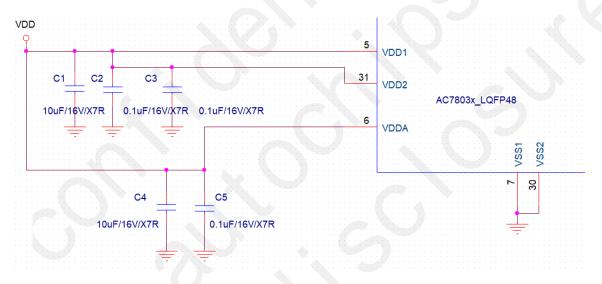


图 2-2 电源电路参考设计 (LQFP48)

- VDD 和 VDDA 在板上需连接到同一个供电电源
- 所有的去耦电容都需要使用 X7R 类型的低 ESR 值陶瓷电容, 电容值建议是 0.1 uF
- 为了使电源引脚有更好的性能,建议使用 10 uF、0.1 uF 和 1 nF 电容并联形成退耦网络
- 所有的退耦电容都必须尽可能地靠近相应的电源和地引脚放置



#### 2.2 MCU 上电斜率

表 2-2 MCU 上电斜率

上电斜率要求				对应 MCU 上电时间		
Symbol Parameter Min Max		MCU 电压	Max	Min		
Т	MCU supply ramp	EV//c	E0V/mc	5V	1s	100us
Tramp_MCU	rate	5V/s	50V/ms	3.3V	660ms	66us

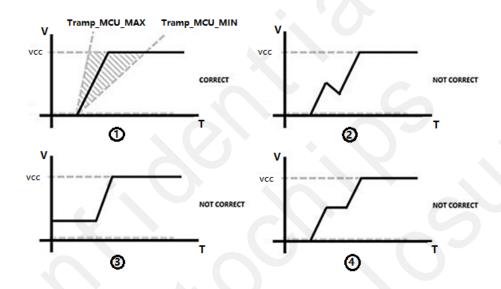


图 2-1 MCU 上电斜率

- VCC 上电从 0V 到电源电压的上电斜率,要求不能超出 Tramp\_MCU 的范围(见表 2-2),上电速率过快或过慢可能导致 MCU 无法正常工作。
- 上电启动波形应单调(如满足上图中①波形),其余三种波形均不正确。



### 3 外部时钟振荡器电路设计

#### 3.1 外部高速时钟振荡器电路设计

XOSC\_IN(PA12)及 XOSC\_OUT(PA15)脚可用于连接外部高速晶体,当需要使用外部时钟信号或采用有源晶振时请将时钟信号输入到 XOSC\_IN(PA12)脚, XOSC\_OUT(PA15)脚悬空即可。

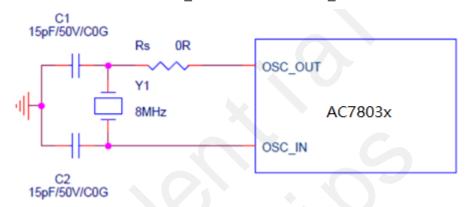


图 3-3 晶振参考电路图表

符号	描述	最小值	典型值	最大值
Y1	石英/ 陶瓷晶振	8MHz		30MHz
	串联电阻,可用于激励			
Rs	功率的调整		Ω0	
C1, C2	<b>品振</b> 负载由容		参见注释	

表 3-3 外部晶振参数及负载电容

注释: 对于 C1 和 C2,推荐使用为高频率应用设计、满足晶振需求的高质量外部陶瓷电容。C1 和 C2 通常大小相同。在确定 C1 和 C2 的大小时,需要考虑可能存在的寄生电容。通常有: CL=Cs+[C1xC2/(C1+C2)], Cs 为 PCB 和 MCU 引脚寄生电容(5 pF 可做为寄生电容的粗略估计),CL 为为晶体规格书要求的晶体负载电容,可由晶体厂家规格书查得。通常有: C1=C2=2x(CL-Cs)。为了更好的评估晶体选用是否 OK,建议将 PCB 板给到晶体厂家进行频偏、激励功率、负阻等参数测试。

#### 3.2 外部 32.768k 钟振荡器电路设计

AC7803x 支持 32.768k 无源晶体, OSC32\_IN (PB0) 及 OSC32\_OUT (PB1) 脚可用于连接外部 32.768k 晶体。当需要使用外部时钟信号或采用有源晶振时请将时钟信号输入到 OSC32\_IN (PB0) 脚,OSC32\_OUT (PB1) 脚悬空即可。

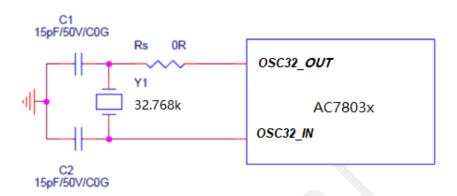


图 3-4 32.768k 晶振参考电路

表 3-4 外部 32.768k 晶振参数及负载电容

符号	描述	最小值	典型值	最大值
Y1	石英/ 陶瓷晶振		32.768kHz	
	串联电阻,可用于激励			
Rs	功率的调整		Ω0	<del></del>
C1, C2	晶振负载电容		参见注释	

注释: 对于 C1 和 C2,推荐使用为高频率应用设计、满足晶振需求的高质量外部陶瓷电容。C1 和 C2 通常大小相同。在确定 C1 和 C2 的大小时,需要考虑可能存在的寄生电容。通常有: CL=Cs+[C1xC2/(C1+C2)], Cs 为 PCB 和 MCU 引脚寄生电容(5 pF 可做为寄生电容的粗略估计),CL 为为晶体规格书要求的晶体负载电容,可由晶体厂家规格书查得。通常有: C1=C2=2x(CL-Cs)。为了更好的评估晶体选用是否 OK,建议将 PCB 板给到晶体厂家进行频偏、激励功率、负阻等参数测试。



## 4 复位电路及 BOOT 引脚设计

### 4.1 RESET\_B 脚复位电路设计

RESET\_B (PD9) 为 MCU 复位引脚(内部带有弱上拉,低电平复位),用于复位和重启 MCU 所有的模块。在噪声或强干扰环境下需要在 RESET\_B 引脚与 VDD 之间增加一个外部上拉电阻(如 10k) &并联一个 100nF 电容,以免发生意外复位。同时在 PCB 设计中,复位引脚走线不宜过长。

在某些情况下,为了更好的进行 ESD 保护,也可以在 RESET 引脚上串接一个 100R 电阻。

### 4.2 复位参考电路

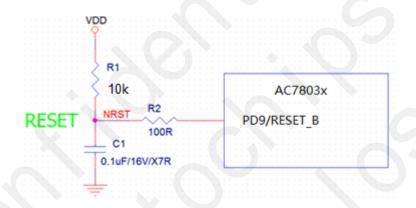


图 4-5 复位参考电路

## 4.3 BOOT 引脚电路设计

BOOT(PA6)引脚通常用于配合 PA1, PA0 引脚实现 MCU 在不同的 BOOT 模式下运行,通常在系统应用设计过程中将 BOOT 脚用 4.7K 或 10K 电阻下拉到地即可。

#### 表 4-5 BOOT 模式配置

#### Trap PINs 配置模式(H:1,L:0)

Mode	PIN Name	BOOT (PA6)	PA1	PA0
eFlash boot (default)		0	Х	Х
sram boot		1	1	0

注意: x 表示忽略,不用关注。



#### Boot 模式说明

eflash boot:程序在 eFlash 中运行

sram boot: 程序在 sram 中运行,可方便调试软件

## 4.4 BOOT 引脚参考电路



图 4-6 BOOT 引脚参考电路



### 5 ADC 模拟输入电路设计

AC7803x MCU 系列提供 12 位的 SAR ADC,支持 1 个 ADC 模块以及 19 个通道。该 ADC 支持模拟监控器功能,可以监测输入电压是否超出设定的电压范围,并可在超出范围时发出中断通知应用程序。

ADC 通道的电压检测范围为 0V~VDDA。当外部输入模拟电压大于 MCU VDDA 电压时(如车用模块电源电压范围通常有 9V~16V 或 18V~32V),需要增加前端电阻分压电路或钳位电路等以保证在全电压范围内给到 MCU ADC 通道的电压不大于 VDDA 电源电压,同时建议在 MCU ADC 通道前端增加 RC低通滤波器可以更好的滤除干扰。

对模拟输入而言,前端滤波电路的设计非常重要,除了考虑模拟信号的截止频率,还需要考虑源阻抗和采样时间,尤其是对于高分辨率模数转换。常规思想是:快速采样时间与慢速采样时间相比,要求更小的电容值和输入阻抗。高分辨率输入与低分辨率输入相比,要求的电容值和输入阻抗可能更小。一般而言,并联电容值范围是 10 pF(高速转换)至 1μF(低速转换),串联电阻的范围是数百欧姆至 10 kO。

- AD 通道的布线要尽量短
- 尽量将数字部分和模拟部分的电源分开,并分区覆铜,保证模拟地和数字地只在一个点结合, 而且这个点要求远离干扰,有时会选用一个磁珠连接
- 走线周围避免放置高噪声元器件,在模拟通道外围使用模拟地进行隔离(如下图)
- 要想得到特别准确的采样结果,一般推荐在输入端加一些 Buffer/跟随运放

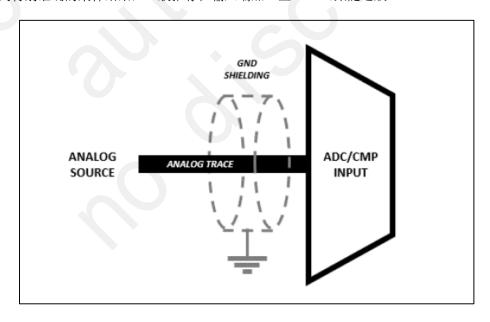


图 5-7 Shielding of analog signals



## 6 ADC 采样时间与外部输入阻抗

由于外部信号源阻抗或串接与 MCU pin 脚之间的电阻(R<sub>AIN</sub>)会产生压降,导致采样保持电容需要更长的充电时间,所以通常更大的外部输入阻抗(R<sub>AIN</sub>)要求更长的采样时间(Ts)。

在 ADC 精度为 1/4LSB 误差下,不同采样时间(Ts)允许的最大外部输入阻抗(R<sub>AIN</sub>)可由公式: R<sub>AIN</sub> < T<sub>s</sub> / (f<sub>ADC\*</sub>C<sub>ADC\*</sub>ln (2<sup>N+2</sup>))-R<sub>ADC</sub> 计算得到。

表 6-6 RAIN 计算公式符号定义

Symbol	Parameter	Value	Unit
RAIN	外部输入阻抗		
R <sub>ADC</sub>	采样开关阻抗	2.5	ΚΩ
CADC	内部采样保持电容	2.02	pF
f <sub>ADC</sub>	ADC 时钟频率	16.00	MHz
N	ADC 分辨率	12.00	Bit
Ts	采样时间		cycles

表 6-7 Ts 对应 ADC RAIN MAX for fADC=16MHz

Ts (cycles)	MAX (Rain) KΩ			
8	23.007			
10	29.384			
15	45.326			
33	102.718			
64	201.559			
140	443.878			
215	683.010			
6	16.631			

如果允许 ADC 精度误差大于 1/4LSB, RAIN 可以适当增加。



## 7 ACMP 模拟比较器电路设计

AC7803x MCU 系列提供 12CHS 可选的 ACMP 的外部输入通道,由于 MCU 引脚之间可能存在感性/容性耦合及相邻 PCB 走线之间可能存在串扰。高速接口或任何 GPIO 的切换可能会给 ACMP 输入带来噪声干扰。为了避免和减轻高频噪声和任何耦合,在硬件电路设计时建议 ACMP 模拟比较器输入信号阻抗为 50K 或更低(如下图)。

- ACMP 通道的布线要尽量短
- 走线周围避免放置高噪声元器件,在模拟通道走线外围使用模拟地进行隔离

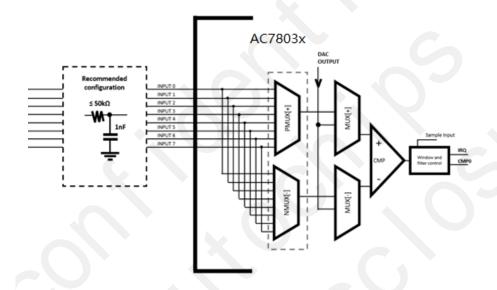


图 7-8 ACMP 电路设计示意图



## 8 GPIO 输入电路设计注意事项

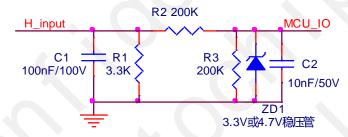
#### 8.1 GPIO 输入电路设计

## AC7803x PA2 为内部测试复用 PIN,输入电压应保证在 0~VDD 范围内,避免超压影响内部电路造成功能异常。

为保证 MCU 能可靠识别到高低电平,当 MCU 供电 VDD 为 5V 时,请保证输入到 MCU IO 口上的信号高电平电压 VIH 不小于 0.65xVDD,低电平电压 VIL 不大于 0.35xVDD。当 MCU 供电 VDD 为 3.3V 时,请保证输入到 MCU IO 口上的信号高电平电压 VIH 不小于 0.7xVDD,低电平电压 VIL 不大于 0.3xVDD。车用模块(12V 或 24V 供电)常用 H/L 开关信号输入电路如图 8-9 所示,仅供参考。

### 8.2 GPIO 输入电路设计参考电路

#### 高有效开关信号输入,有效时接BAT+,常态为悬空



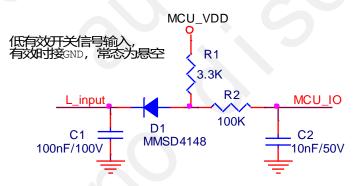


图 8-9 GPIO 输入电路设计参考电路



## 9 SWD 调试接口电路设计

AC7803x MCU 仅支持 SWD 接口进行编程调试。

除电源外,SWD 只需要 3 个 Pin 脚(SWD\_CLK、SWD\_DIO、RESET)。其中 RESET 为 MCU 系统外部复位信号,可不接,当需要使用仿真器对 MCU 进行复位时建议接上。SWD\_CLK 建议通过 10K 电阻下拉到 GND,SWD\_DIO 建议通过 10K 电阻上拉到 VDD。电路设计可参照下图所示。

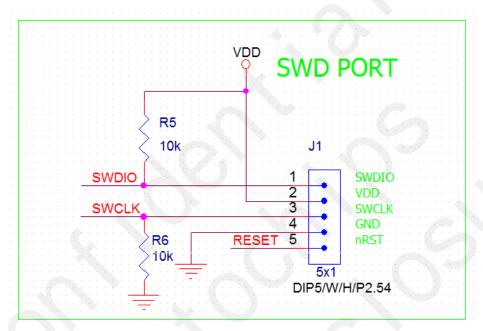


图 9-10 SWD 口参考电路

表 9-8 SWD 信号描述

SWD Mode	Description	MCU Port	Recommendation
SWD_DIO	Serial Wire Debug Data I/O	PA14	Pull-Up
SWD_CLK	Serial Wire Clock Input	PA13	Pull-Down
RESET	Reset MCU	RESET_B (PD9)	Pull-Up



## 10 其他

## 10.1 未用到的 I/O pin 脚处理

未用到的 I/O pin 在硬件上可以浮空,软件可配置为 HIGH\_Z/输入内部上拉或下拉/输出高或低。这样可以尽可能减少电流消耗,或提升 EMC 性能。

## 10.2 LIN 接口注意事项

AC7803x 所有 UART 均支持 LIN 功能,如需要用到 LIN 通讯功能,请将 LIN 收发器 TX 与 RX 放置到同一个 UART 的 UARTx\_TX 与 UARTx\_RX 功能 pin 上面。



## 11 PCB 设计建议

#### 11.1 电源部分 PCB 设计建议

为 MCU 添加的退耦和旁路电容器的效果在很大程度上取决于连接位置和顺序,如下图所示。

PCB 布局中 MCU 电源引脚(VDD 和 VSS)的准则如下:

- 将电源引出的电源和接地走线依次连接到退耦电容器、旁路电容器以及 MCU 的 VDD 和 VSS 引脚
- 并行排布电源和接地走线,以最小化环路面积
- 将旁路电容器排布在尽量靠近每个 VDD-VSS 对的位置
- 另外在 PCB layout 过程中应尽量保证 MCU 下方接地平面的完整性,以更好的提升 EMC 性能

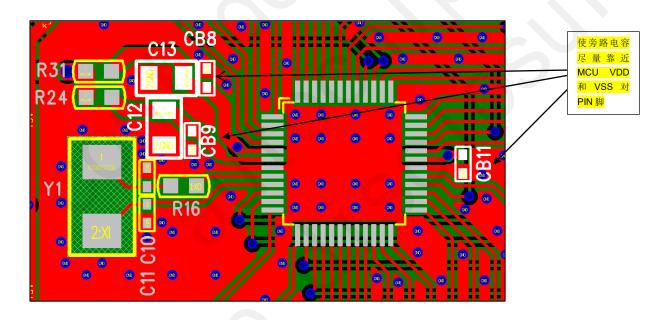


图 11-11 旁路电容 PCB 参考设计

## 11.2 晶振电路 PCB 设计建议

- 晶体和负载电容需要尽可能近地靠近 MCU 的引脚,以减小输出失真和启动稳定时间
- 晶体正下方的层上不得有任何种类的信号布线

- 合理选用偏置电阻和负载电容,涉及到 EMC 易感性的系统中,应该选用可以使振荡器输入引脚上信号的振幅比较大的那种振荡器配置,但带来后果可能是功耗会比较大
- 晶体及其负载元件周围应放置一个防护环,防止安装层上的相邻信号发生串扰。此防护环可以 从晶体引脚相邻的 VSS 引脚起始

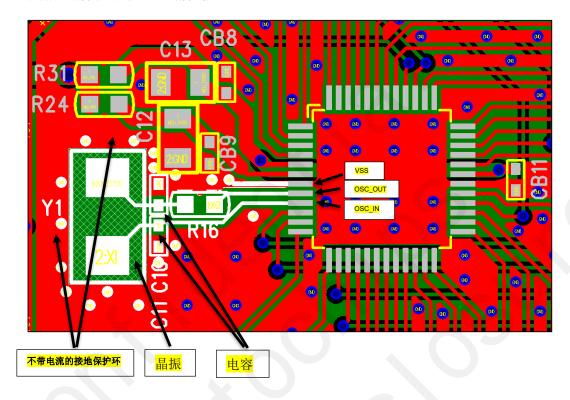


图 11-12 外部晶振 PCB 参考设计

### 11.3 PCB 走线建议

- PCB 走线应避免采用直角走线,直角走线会使传输线的线宽发生变化,造成阻抗的不连续而走线阻抗的变化对信号产生反射,产生更多的电磁辐射。可以采用 45°或圆弧方式进行 PCB 走线(如下图所示)
- 为了最小化串扰,不同信号层之间的走线也应尽量避免平行走线,可将它们走成彼此垂直(90°)的方式。复杂的板在布线时在使用 Vias 时候也要小心, Vias 会增加额外的电容和电感,同时由于特性阻抗的变化而产生的反射, Vias 也增加了跟踪长度。而在走差分信号时,可在两根走线中同时使用 Vias 或补偿另一根走线中的延时

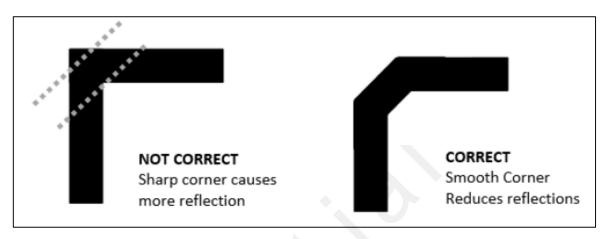


图 11-13 走线参考设计

### 11.4 PCB 接地建议

接地适用于多层和单层 pcb 板。接地的目的应使接地阻抗最小化,从而降低接地回路从电路回到电源的电压降。

- 高速信号的走线建议在完整的地平面上面进行走线
- 对于模拟、数字和电源引脚,不要将接地分割成单独的平面,建议采用单面连续接地
- 在微控制器管脚附近的任何区域都不应该有任何形式的浮动金属/形状,在信号面未使用的区域 填充铜,并通过 vias 将铜与地平面连接(如下图所示)

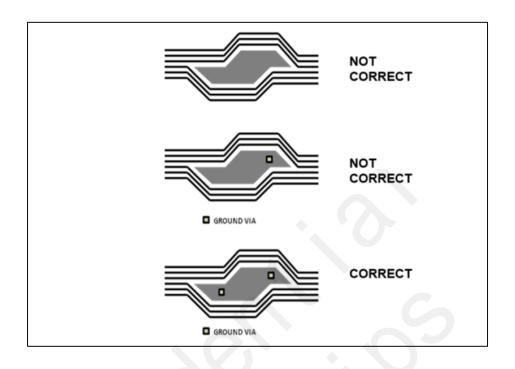


图 11-14 消除浮动金属形状

## 11.5 EMI/EMC and ESD considerations for layout

系统的电磁干扰源由 PCB、连接器、电缆等部件组成。PCB 是辐射高频噪声的主要原因。在更高的频率和快速开关电流和电压下,PCB 走线成为辐射电磁能量的有效天线。例如,一个大的信号环路和相应的地平面。主要辐射源有传播数字信号的 PCB 走线、电流环路、电源滤波或去耦不足、传输线效应、电源和接地不合理。快速开关时钟,外部总线和 PWM 信号用作控制输出和开关电源。电源是造成 EMI 的另一个主要因素。射频信号可以从板的一个部分传播到另一个部分产生 EMI。开关电源辐射能量可能无法通过 EMI 测试。

每个电路板或系统在 EMI/EMC 和 ESD 问题上都是不同的,需要有自己的解决方案。但是,减少不必要的电磁能量产生的一般准则如下:

- 确保应用中电源是额定的并通过解耦电容器进行优化
- 在电源上提供足够的滤波电容器,旁路和解耦电容器尽量采用低等效串联电感(ESL)的电容器
- 如果 PCB 层叠上有可用空间,可创建接地平面,将地区域连接到该接地平面
- 尽可能减小电流环路面积,添加尽可能多的去耦电容器
- 保持高速信号远离其他信号,特别是远离输入和输出端口或连接器 杰发科技机密文件 © 2013 - 2025 杰发科技有限公司



#### 11.6 PCB layer stacking

为了达到信号完整性和性能要求,或在采用两层 PCB 没办法达到性能要求时建议使用四层 PCB 来实现系统要求。下面的层堆叠推荐用于四层板。

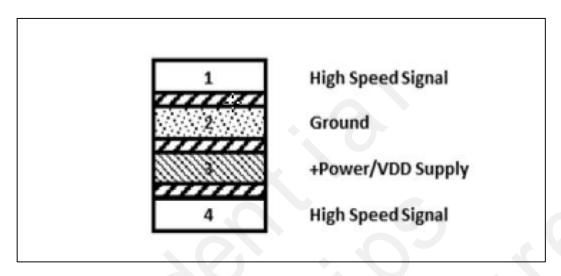


图 11-15 Recommended PCB layer stack-up

### 11.7 Injection current

MCU所有的引脚都带有防止静电放电(ESD)的保护二极管。在许多情况下,数字和模拟引脚都需要连接到高于 MCU 引脚工作电压的电压上。

微控制器的内部 ESD 二极管仅设计用于短放电脉冲,它们不能长时间保持恒定的电流。 因此,在直流电参数中指定了在其上下降的最大连续电压,并且最大高输入电压不应高于 VDD + 0.3 V,并且还应按照 datasheet 中的定义限制电流注入的大小。 换句话说,输入信号的电压和电流必须在允许的电参数范围内。 违反这些规范会导致 MCU 工作异常或损坏。